



РОСАТОМ



ГОСУДАРСТВЕННАЯ КОРПОРАЦИЯ ПО АТОМНОЙ ЭНЕРГИИ «РОСАТОМ»

Конечные Автоматы. Машины Состояний **FSM**. Краткий обзор технологии **SMT**.

А.В. Курякин
к.ф.м.н., в.н.с.

Саров, 04.02.2022

alexei.kuryakin@cern.ch

Конечные Автоматы или Машины Состояний

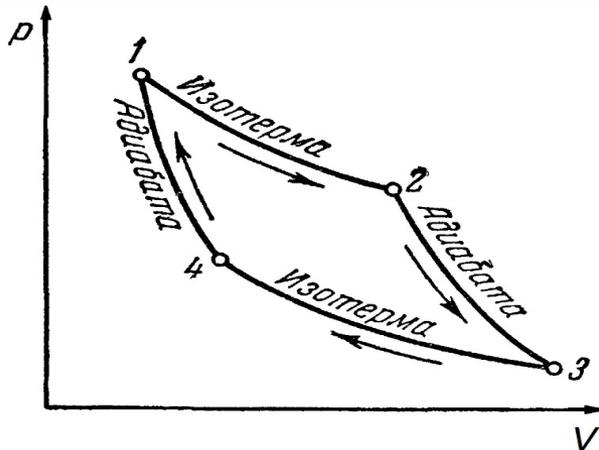
FSM = Finite State Machine

Конечные Автоматы – устоявшееся название логических машин, оперирующих **объектами** с **конечным** числом **состояний** – *Finite State Machine* (**FSM**), между которыми возможны переходы, именуемые **действиями**.

Следует различать **FSM** как:

- **Концепцию** (способ мыслить)
- **Описание** (как записывать/хранить)
- **Представление** (вид на бумаге/экране)
- **Реализацию** (**ПО**: языки, библиотеки, ...)

FSM как физическая концепция



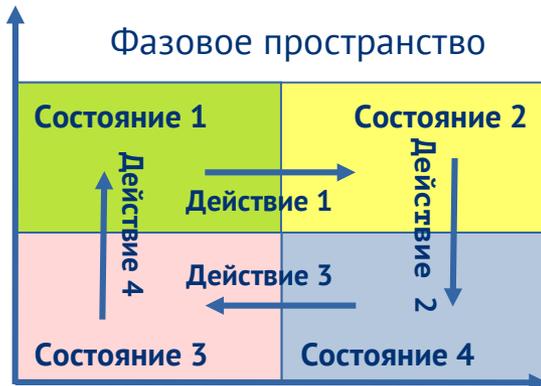
Цикл Карно на диаграмме P-V.

На примере термодинамики и статистической физики мы знаем, что физическую систему можно описать в терминах **траектории в фазовом пространстве**.

<== Например, цикл **Карно** двигателя внутреннего сгорания.

Вводя **области фазового пространства**, мы сразу переходим к понятию **Конечного Автомата – FSM**.

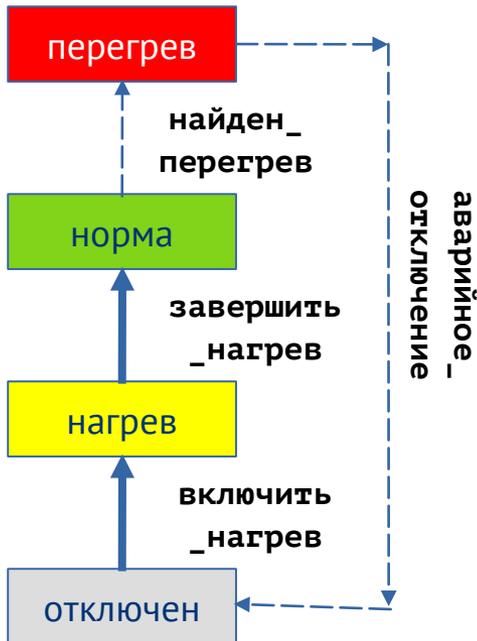
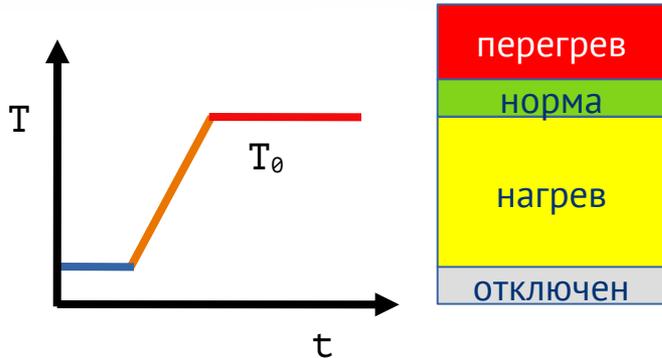
Логика работы **FSM** в этом случае – это просто **законы топологии** в фазовом пространстве.



FSM – это **логическая модель** реальности. Как и всякая иная модель, она может быть **адекватной** или **неадекватной**. Формулирование адекватной модели **FSM** – сложная методическая задача.

Вопрос адекватности модели **FSM** следует четко отделять от вопросов её описания и практической реализации (интерфейса, язык описания, **ПО**).

Простой пример FSM: нагреватель



Имеется нагреватель (HEATER), который должен стабилизировать T около T_0 , а также должен отключаться при перегреве выше нормы. Температура T – **непрерывная** величина, но мы можем попробовать смоделировать поведение системы по логике Конечного Автомата FSM – введя **конечное** число состояний с помощью диапазонов T .

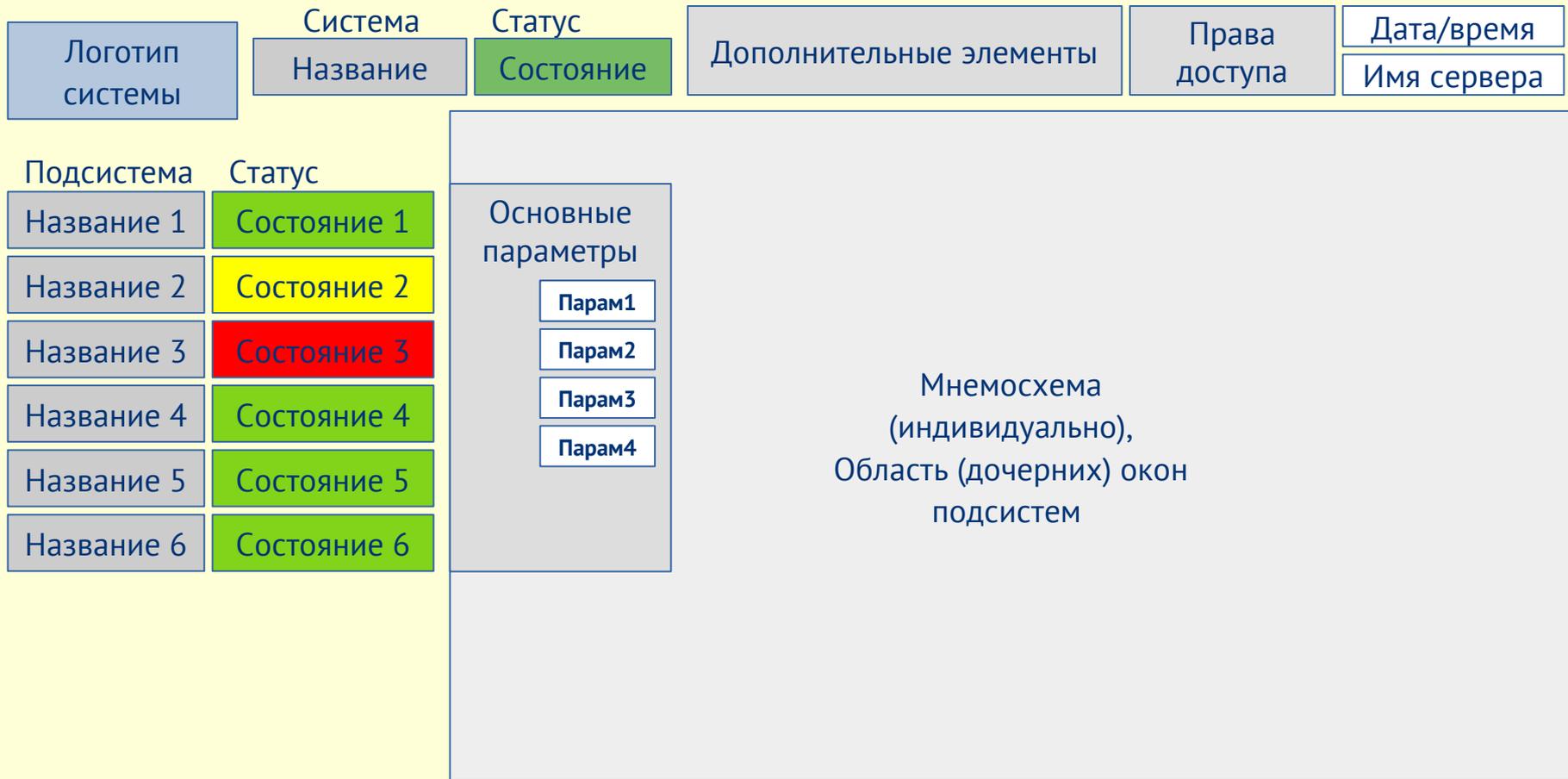
Код описания на языке SML может выглядеть так:

```
object: HEATER
  parameters: float T0, float dT=5.0
  state: OFF /initial           !color: silver
    action: SWITCH_HEAT(float T0) !visible: 1
  state: HEATING                !color: yellow
    when (T>T0-dT) do
      move_to_state NORMAL
    end
    action: END_HEAT           !visible: 0
    move_to_state NORMAL
    action: BREAK_HEAT        !visible: 1
    move_to_state OFF
  state: NORMAL                 !color: green
    when (T>T0+dT) do
      move_to_state OVERHEAT
    action: END_WORK          !visible: 1
    move_to_state OFF
  state: OVERHEAT              !color: red
    action: ABORT             !visible: 0
    alarm
    move_to_state OFF
```


Интерфейсы пользователя на базе FSM

Общий принцип построения GUI

Toolbar (кнопки общего управления)



StatusBar (подсказки и информационные сообщения)

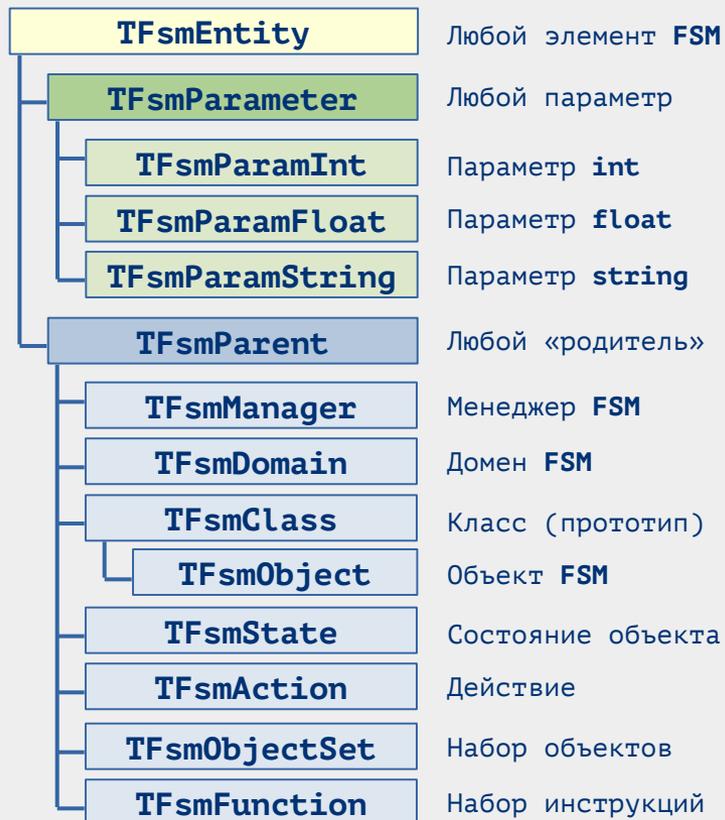
Основные элементы (или сущности - Entity) Терминология FSM API

Сущность	Entity	Любой элемент FSM
Менеджер	Manager	Корневой элемент FSM , главный контейнер для всех элементов
Домен	Domain	«Среда обитания» (подсистема, установка, ...) контейнер для логических объектов
Класс	Class	Прототип объекта, используемый для описания свойств однотипных объектов
Объект	Object	Логическая модель реального объекта, основная единица FSM
Состояние	State	Поименованное состояние объекта
Действие	Action	Переход из одного состояния в другие
Набор объектов	ObjectSet	Группа объектов для совместных действий с ними
Функция	Function	Набор инструкций
Параметр	Parameter	Скалярные данные: int , float , string

FSM API: иерархия элементов

Элементы *entity* образуют дерево, его корнем *root* является Менеджер **FSM manager**, содержащий домены *domain*, включающие объекты *object*, содержащие состояния *state*, включающие действия *action*. Домены также содержат наборы объектов *objectset*.

Дерево наследования классов



Константы описания типов элементов FSM

Признак отсутствия:

`fsm_type_nil = 0`

Параметры:

`fsm_type_int`
`fsm_type_float`
`fsm_type_string`

«Родители»:

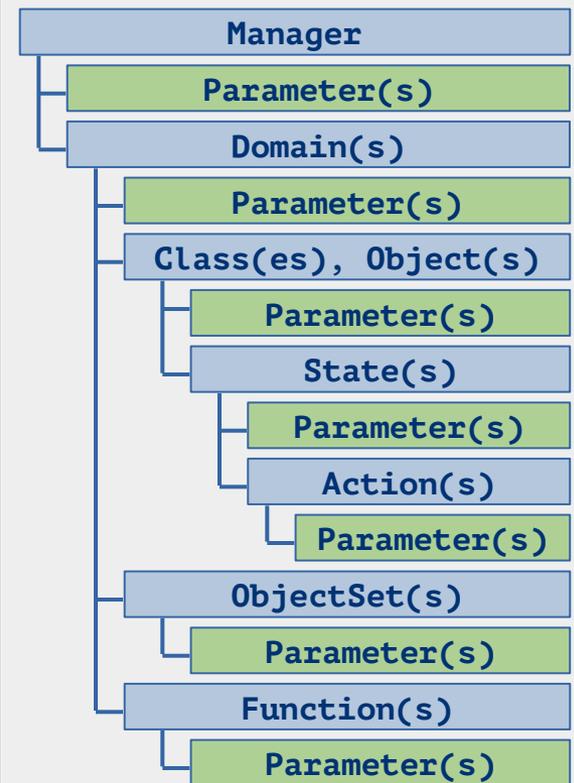
`fsm_type_manager`
`fsm_type_domain`
`fsm_type_class`
`fsm_type_object`
`fsm_type_state`
`fsm_type_action`
`fsm_type_objectset`
`fsm_type_function`

Абстрактные типы:

`fsm_type_parameter`
`fsm_type_parent`
`fsm_type_entity`
`fsm_type_any`

Дерево порождения элементов

(корневой *root* элемент - Manager)



FSM API – основной набор (встроенный в DaqPascal)

<code>fsm:=fsm_new</code>	Создать Менеджер FSM , корневой (root) элемент – контейнер для остальных
<code>fsm_free(fsm)</code>	Удалить Менеджер FSM , созданный
<code>fsm_ref(ref)</code>	Проверить/вернуть ссылку
<code>fsm_type(ref)</code>	Возвращает тип элемента со ссылкой ref , например, <code>fsm_type_object</code>
<code>fsm_root(ref)</code>	Возвращает по ссылке ref корневой элемент – Менеджер FSM
<code>fsm_parent(ref)</code>	Возвращает родительский элемент, которому принадлежит элемент ref
<code>fsm_name(ref)</code>	Возвращает имя элемента ref
<code>fsm_path(ref)</code>	Возвращает путь элемента ref
<code>fsm_ctrl(ref, arg)</code>	Читает/задает внутренние поля <code>fsm_ctrl(ref, 'name=value')</code>
<code>fsm_count(ref, typ)</code>	Счетчик дочерних элементов элемента ref с типом type
<code>fsm_items(ref, typ, i)</code>	Ссылка дочернего элемента с типом type и индексом i=0..fsm_count-1
<code>fsm_get_iparam(ref)</code> <code>fsm_set_iparam(ref, data)</code>	Чтение (get) и запись (set) параметра целого типа <code>fsm_type_int</code>
<code>fsm_get_fparam(ref)</code> <code>fsm_set_fparam(ref, data)</code>	
<code>fsm_get_sparam(ref)</code> <code>fsm_set_sparam(ref, data)</code>	
<code>fsm_add(ref, type, name)</code> <code>fsm_find(ref, type, name)</code>	
<code>fsm_get_state(ref)</code>	
<code>fsm_set_state(ref, state)</code>	

FSM API – примеры использования

```
fsm:=fsm_new; // Создает FsmManager
dom:=fsm_add(fsm,fsm_type_domain,'DEMO'); // Создает элемент типа домен
par:=fsm_add(dom,fsm_type_int,'RUN_NUMBER'); // Создает параметр в домене (dom)
obj:=fsm_add(dom,fsm_type_object,'LOGGER'); // Создает объект в домене (dom)
sta:=fsm_add(obj,fsm_type_int,'RUN_NUMBER'); // Создает состояние в объекте (obj)
res:=fsm_set_iparam(par,12345); // Задает значение параметра (par)
if fsm_get_iparam(par)=12345 then {OK}; // Читает значение параметра (par)
typ:=fsm_type(par); // Узнать тип элемента (par) => fsm_type_int
man:=fsm_root(par); ref:=fsm_parent(par); // Узнать ссылку Менеджера man и «родителя» ref
for i:=
```

```
res:=fsm_free(fsm); // Удаляет Менеджер (fsm) и все его элементы
```

Название слайда

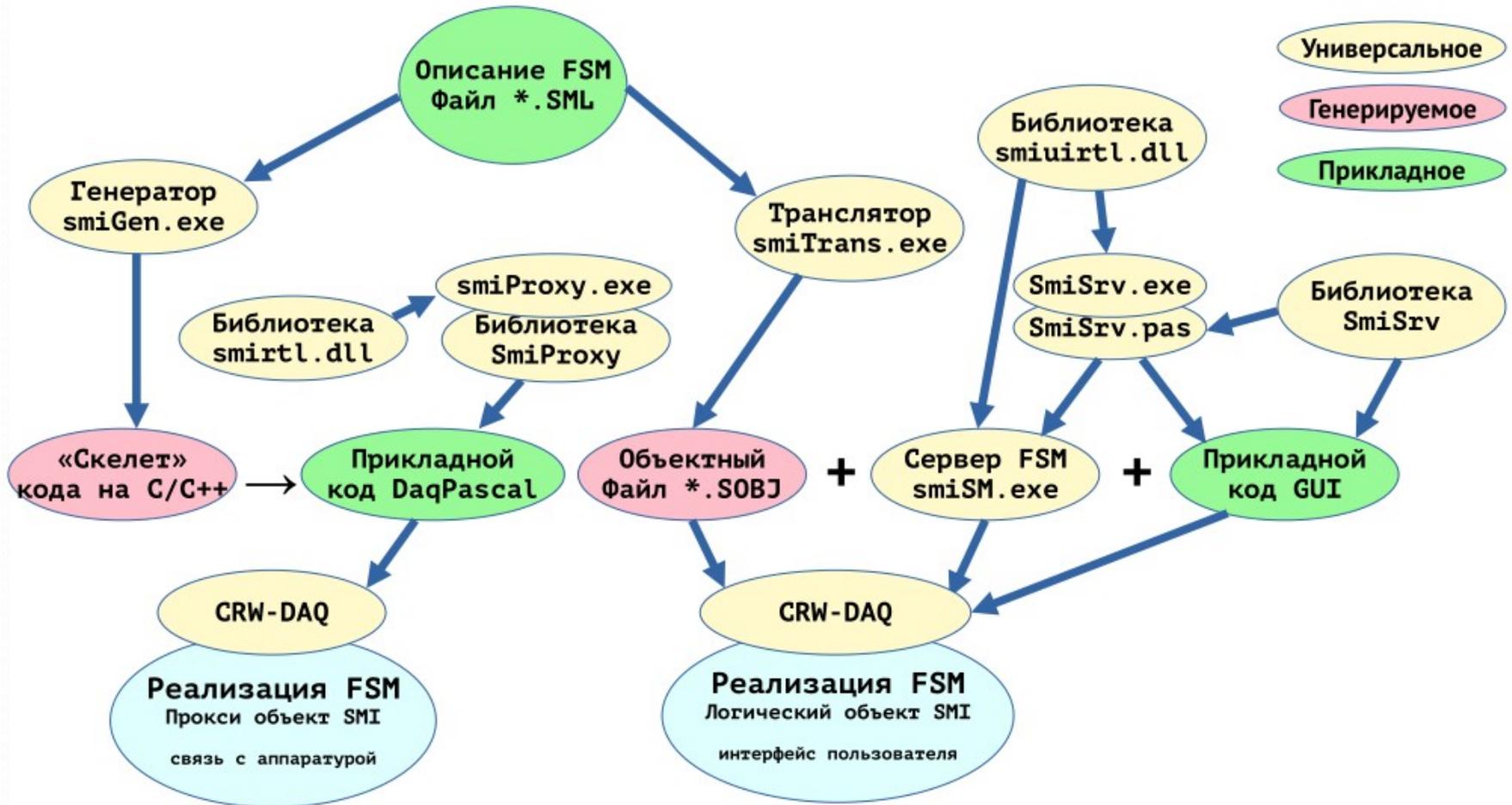
Цикл разработки FSM в CRW-DAQ:

Типы ПО:

Универсальное

Генерируемое

Прикладное



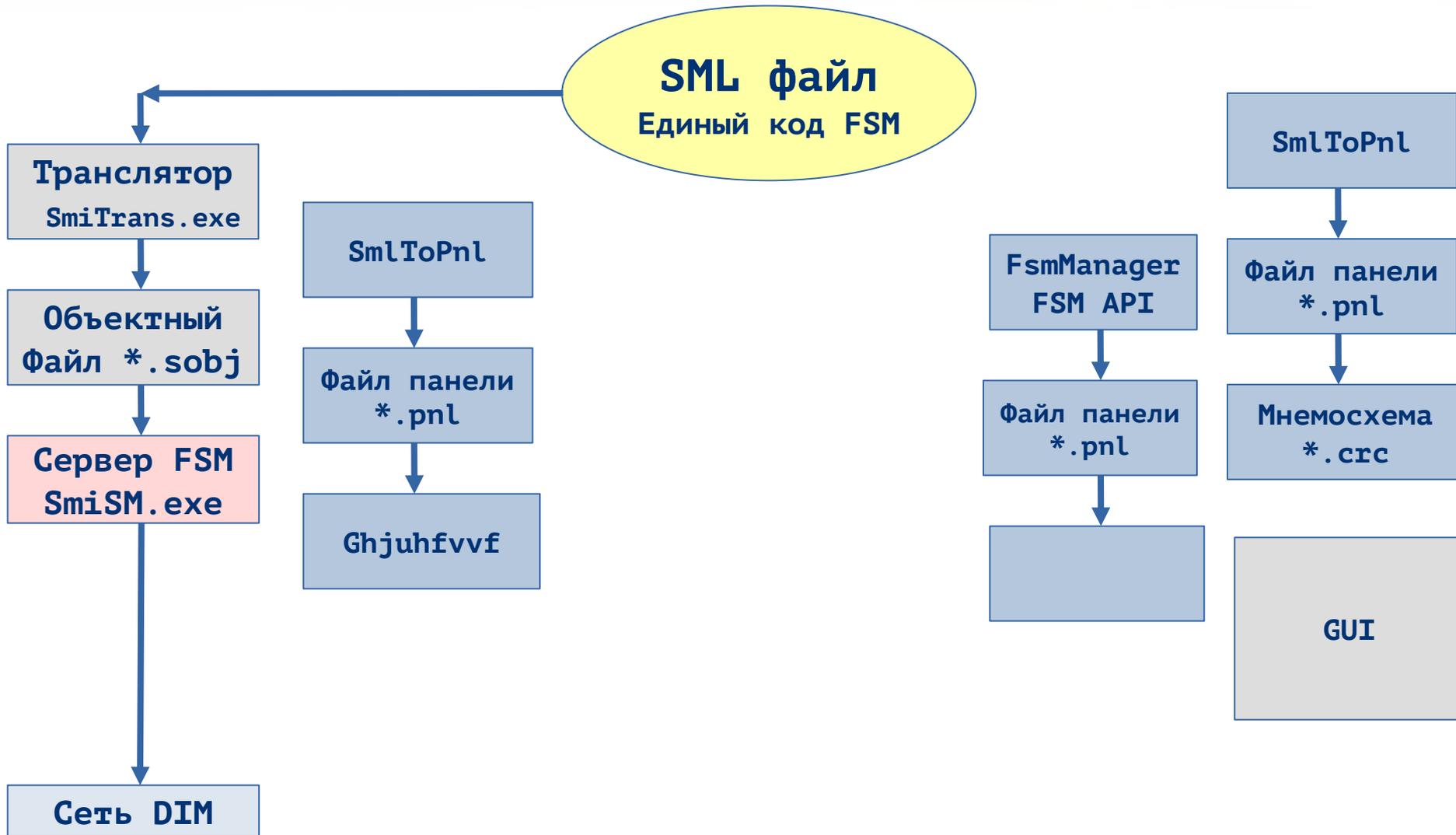
Название слайда

Название слайда

Название слайда

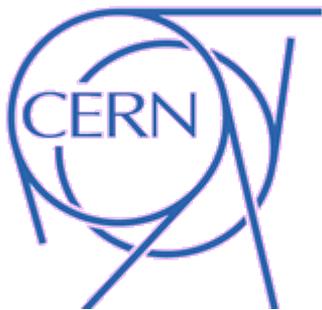
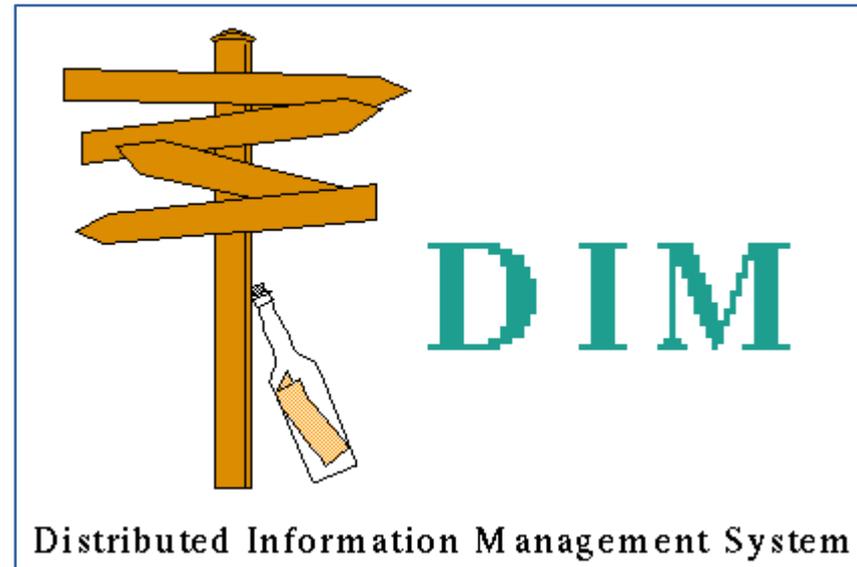
Название слайда

Язык SML – единый способ описания FSM State Machine Language



Назначение. Происхождение. Доступность.

DIM – сетевая программная технология для создания распределенных систем управления в неоднородных (смешанных) средах, работающих на разных аппаратных и программных платформах. Она предоставляет переносимый, прозрачный для сети механизм взаимодействия между процессами, работающими как локально, так и на разных машинах сети.



DIM разработан в **CERN**. Доступен в исходных кодах под свободной лицензией **LGPL** на сайте <http://dim.web.cern.ch>.
Применяется с 199х в ряде крупных экспериментов **LHC**.
Многоплатформенность: **Unix, Linux, Windows, ...**
Многоязычность: **C/C++, Java, Pascal, ...**